

# Campos de vectores y campos de tensores

## EJERCICIOS

2.1. Se consideran los siguientes tres campos de vectores sobre  $\mathbb{R}^3$ :

$$\begin{aligned}X &= \partial_x, \\Y &= \partial_x + \partial_y, \\Z &= \partial_x + \partial_y + (1+x^2)\partial_z,\end{aligned}$$

siendo  $(x, y, z)$  el sistema rectangular usual de coordenadas de  $\mathbb{R}^3$ . Justifica que forman una base global de  $\mathfrak{X}(\mathbb{R}^3)$ .

- 2.2. (a) ¿Qué condición geométrica verifican los campos tangentes a la esfera  $\mathbb{S}^n \subset \mathbb{R}^{n+1}$ ? Utiliza dicha caracterización para construir una base del tangente a  $\mathbb{S}^2$  en un punto genérico  $(x, y, z) \in \mathbb{S}^2$ .  
(b) Prueba que el campo de vectores  $X$  sobre  $\mathbb{R}^{2n}$  definido por

$$X = x^2 \frac{\partial}{\partial x^1} - x^1 \frac{\partial}{\partial x^2} + \cdots + x^{2n} \frac{\partial}{\partial x^{2n-1}} - x^{2n-1} \frac{\partial}{\partial x^{2n}}$$

es un campo de vectores diferenciable no nulo cuando lo restringimos a la esfera  $\mathbb{S}^{2n-1}$ .

- 2.3. Consideremos en  $\mathbb{S}^2$  el atlas obtenido mediante las proyecciones estereográficas  $x = (x^1, x^2)$ ,  $y = (y^1, y^2)$ . Prueba que los campos

$$X = x^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + x^2 \frac{\partial}{\partial x^2} \quad \text{e} \quad Y = -y^1 \frac{\partial}{\partial y^1} - y^2 \frac{\partial}{\partial y^2}$$

coinciden en la intersección de sus dominios y, por tanto, juntos definen un campo de vectores sobre  $\mathbb{S}^2$ .

- 2.4. Sean  $x = (x_1, x_2)$  e  $y = (y_1, y_2)$  las cartas de las proyecciones estereográficas sobre  $\mathbb{S}^2$  desde los polos  $N$  y  $S$ . Si  $a, b \in \mathbb{R}$ , se consideran los campos

$$\begin{aligned}(ax_1 - bx_2) \frac{\partial}{\partial x_1} + (bx_1 + ax_2) \frac{\partial}{\partial x_2} \\ (-ay_1 - by_2) \frac{\partial}{\partial y_1} + (by_1 - ay_2) \frac{\partial}{\partial y_2}\end{aligned}$$

¿Definen juntos un campo de vectores global sobre  $\mathbb{S}^2$ ?

- 2.5. Sean  $\phi_1 : U_1 = \mathbb{S}^n \setminus \{N\} \rightarrow \mathbb{R}^n$  y  $\phi_2 : U_2 = \mathbb{S}^n \setminus \{S\} \rightarrow \mathbb{R}^n$  las cartas estereográficas para  $\mathbb{S}^n$ . Sean  $X_1$  y  $X_2$  dos campos de vectores sobre  $\mathbb{R}^n$ . ¿Qué condición deben satisfacer  $X_1$  y  $X_2$  para representar en las cartas  $\phi_1$  y  $\phi_2$ , respectivamente, el mismo campo de vectores  $X$  sobre  $\mathbb{S}^n$ ?

- 2.6.** (a) En el toro  $T \subset \mathbb{R}^3$  se considera el campo vectorial  $W$  definido como sigue. Se parametrizan los meridianos de  $T$  por la longitud de arco y para cada punto  $p$  de  $T$ ,  $W(p)$  es el vector velocidad del meridiano que pasa por  $p$ . Prueba que  $W$  es un campo de vectores diferenciable.
- (b) Siguiendo el mismo procedimiento que en el apartado anterior, esta vez sobre la esfera  $\mathbb{S}^2$  y utilizando los semimeridianos, construye un campo vectorial  $W$  definido en la esfera menos los dos polos  $N$  y  $S$ .
- (c) Reparametriza todos los semimeridianos de la esfera  $\mathbb{S}^2$  mediante el mismo parámetro  $t$ ,  $-1 < t < 1$ , y define  $V(p) = (1 - t^2)W(p)$ , para  $p \neq N$  y  $p \neq S$ . En los polos, hacemos  $V(N) = V(S) = 0$ . Prueba que  $V$  es un campo de vectores diferenciable en  $\mathbb{S}^2$ .

**2.7.** Sea  $\phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow T^2$  la parametrización del toro definida por  $\phi(\theta, \theta') = (e^{i\theta}, e^{i\theta'})$  y sea  $Y$  un campo de vectores sobre  $\mathbb{R}^2$ . ¿Bajo qué condiciones  $Y$  representa, con respecto a la parametrización  $\phi$ , un campo de vectores  $X$  sobre  $T^2$ ?

**2.8.** Los campos de vectores  $X_i$  ( $i = 1, \dots, r$ ) definidos en un subconjunto  $U$  de una variedad diferenciable  $M$  de dimensión  $n$  son *linealmente independientes* si los vectores  $X_i(p)$  son linealmente independientes en cada punto  $p$  de  $U$ . Entonces, un conjunto ordenado de  $n$  campos de vectores linealmente independientes  $X_1, \dots, X_n$  sobre  $U$  se llama una *paralelización de  $U$* . Si  $M$  admite una paralelización global, entonces diremos que  $M$  es *paralelizable*. Prueba:

- (a) Toda variedad con una carta global es paralelizable. En consecuencia, los espacios euclídeos son paralelizables.
- (b) Las esferas  $\mathbb{S}^1$  y  $\mathbb{S}^3$  son paralelizables. La esfera  $\mathbb{S}^2$  no es paralelizable.
- (c) Si  $M$  y  $M'$  son variedades paralelizables, entonces  $M \times M'$  también lo es. Prueba, con un ejemplo, que el recíproco no siempre es cierto.

**2.9.** Sean  $(x, y)$  las coordenadas naturales de  $\mathbb{R}^2$  y consideremos los campos de vectores

$$V = \frac{\partial}{\partial x} + y^2 \frac{\partial}{\partial y}, \quad W = (x^2 + y) \frac{\partial}{\partial y}.$$

Calcula el corchete de Lie  $[V, W]$ .

**2.10.** Sea  $X$  un campo de vectores sobre  $\mathbb{S}^n$  y lo extendemos a  $\mathbb{R}^{n+1} - \{0\}$  por  $\tilde{X}(x) = \|x\|X\left(\frac{x}{\|x\|}\right)$ . Sean los campos de vectores sobre  $\mathbb{R}^{n+1} - \{0\}$  definidos por  $Y(x) = \frac{x}{\|x\|}$  y  $X_1(x) = \tilde{X}\left(\frac{x}{\|x\|}\right)$ . Calcula los corchetes de Lie  $[\tilde{X}, Y], [X_1, Y]$ .

**2.11.** Sea la aplicación diferenciable  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{S}^1$  dada por  $f(t) = (\cos(2\pi t), \sin(2\pi t))$  y consideremos el campo de vectores  $X \in \mathfrak{X}(\mathbb{R})$  definido por  $X(t) = t\partial_t$ . ¿Existe un campo de vectores  $Y \in \mathfrak{X}(\mathbb{S}^1)$  tal que  $X$  está  $f$ -relacionado con  $Y$ ?

**2.12.** Sea  $j : \mathbb{S}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^n$  la inclusión canónica y consideremos  $Y \in \mathfrak{X}(\mathbb{S}^{n-1})$  un campo de vectores diferenciable sobre la esfera  $\mathbb{S}^{n-1}$ . ¿Existe un campo  $X \in \mathfrak{X}(\mathbb{R}^n)$  tal que  $Y \sim_j X$ , es decir,  $Y$  está  $j$ -relacionado con  $X$ ?

**2.13.** Sea  $t$  la carta identidad sobre  $\mathbb{R}$  y consideremos el campo de vectores  $X \in \mathfrak{X}(\mathbb{R})$  dado por  $X(t) = e^t \partial_t$ . ¿Es  $X$  un campo de vectores completo?

**2.14.** (a) Prueba que el campo de vectores sobre  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  definido por

$$X = \frac{\partial}{\partial x_1} + \frac{\partial}{\partial x_2}$$

no es completo.

(b) Prueba que los campos de vectores definidos sobre  $\mathbb{R}^2$  en términos de la carta identidad por

$$X = x_2 \frac{\partial}{\partial x_1} \quad \text{e} \quad Y = \frac{x_1^2}{2} \frac{\partial}{\partial x_2}$$

son completos y, sin embargo, su corchete de Lie  $[X, Y]$  no es completo.

**2.15.** Encuentra las curvas integrales de los campos de vectores sobre  $\mathbb{R}^2$  definidos en términos de la carta identidad por:

$$(a) \frac{1}{e^{x_1}} \frac{\partial}{\partial x_1} \quad (b) x_2 \frac{\partial}{\partial x_1} - (x_2)^3 \frac{\partial}{\partial x_2}$$

En cada caso encuentra los puntos críticos y determina si el campo de vectores es completo.

**2.16.** Sean los campos  $X, Y \in \mathfrak{X}(\mathbb{R}^2)$  definidos por  $X = y^2 \partial_x$ ,  $Y = x^2 \partial_y$ , donde  $(x, y)$  representa la carta identidad. ¿Cuáles de los campos  $X, Y, X + Y$  son completos?

**2.17.** Se considera la aplicación

$$\begin{aligned} \Phi: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ (t, x, y) &\longrightarrow (t + x, y). \end{aligned}$$

Encuentra un campo  $X \in \mathfrak{X}(\mathbb{R}^2)$  tal que  $\Phi$  sea su flujo.

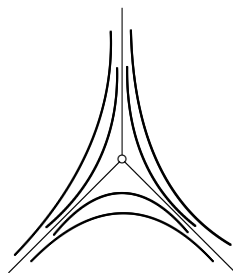
**2.18.** Sea  $M = \mathbb{R}^2$  y consideremos  $\phi: \mathbb{R} \times M \longrightarrow M$  definida por

$$\phi(t, x_1, x_2) = (x_1 \cos t - x_2 \sin t, x_1 \sin t + x_2 \cos t).$$

(a) Prueba que  $\phi$  es un grupo uniparamétrico de difeomorfismos.

(b) Halla un campo  $X \in \mathfrak{X}(M)$  tal que  $\phi$  sea el flujo de  $X$ .

**2.19.** En  $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ , ¿existe algún campo de vectores cuyas curvas integrales sean las de la siguiente figura?



**2.20.** Se considera el campo  $X \in \mathfrak{X}(\mathbb{R}^3)$  definido en la carta identidad  $(x_1, x_2, x_3)$  por:

$$X = (-x_1 + x_2 - 2x_3) \frac{\partial}{\partial x_1} + (-x_2 + 4x_3) \frac{\partial}{\partial x_2} + x_3 \frac{\partial}{\partial x_3}.$$

Encuentra el flujo de  $X$ .

**2.21.** Sean  $X, Y, Z$  los campos de vectores definidos en  $\mathbb{R}^3$  por

$$\begin{aligned} X &= z \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial z}, \\ Y &= x \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial x}, \\ Z &= y \frac{\partial}{\partial x} - x \frac{\partial}{\partial y}. \end{aligned}$$

- (a) Prueba que la aplicación  $(a, b, c) \rightarrow aX + bY + cZ$  es un isomorfismo de  $\mathbb{R}^3$  en un subespacio de  $\mathfrak{X}(\mathbb{R}^3)$ .
- (b) Obtén el flujo del campo  $X + Y + Z$ .

**2.22.** Sean  $x = (x_1, x_2)$  e  $y = (y_1, y_2)$  las proyecciones estereográficas de  $\mathbb{S}^2$ . Consideremos el campo de vectores  $X$  en  $\mathbb{S}^2$  definido por los campos de vectores:

$$(x_1 - x_2) \frac{\partial}{\partial x_1} + (x_1 + x_2) \frac{\partial}{\partial x_2},$$

$$(-y_1 - y_2) \frac{\partial}{\partial y_1} + (y_1 - y_2) \frac{\partial}{\partial y_2}.$$

- (a) Prueba que  $X$  es, efectivamente, un campo de vectores diferenciable sobre  $\mathbb{S}^2$  y halla sus puntos críticos.
- (b) Encuentra sus curvas integrales y determina si es un campo completo.

**2.23.** Sea  $M = GL(2, \mathbb{R})$  el grupo lineal de orden 2 y definamos la aplicación

$$\Phi: \mathbb{R} \times M \rightarrow M$$

$$(t, A) \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot A$$

donde el punto  $\cdot$  indica la multiplicación de matrices. Encuentra un campo  $X \in \mathfrak{X}(M)$  tal que  $\Phi$  sea su flujo.

**2.24.** Encuentra ejemplos de campos de vectores con las siguientes condiciones:

- I) sobre  $\mathbb{S}^1$  con exactamente  $k$  puntos críticos; generalizar a  $\mathbb{T}^n$ .
- II) sobre  $\mathbb{R}^2$  con exactamente un punto crítico y todas las demás órbitas cerradas.
- III) sobre  $\mathbb{R}^2$  con exactamente un punto crítico y todas las demás órbitas no cerradas.
- IV) sobre  $\mathbb{S}^2$  con exactamente dos puntos críticos.

**2.25.** Sean  $X$  e  $Y$  dos campos de vectores diferenciables sobre variedades diferenciables  $M$  y  $N$ , respectivamente, y sea  $F: M \rightarrow N$  una aplicación diferenciable. Sean  $\theta$  y  $\sigma$  los flujos generados por  $X$  e  $Y$ , respectivamente. ¿Qué deben satisfacer  $\theta$  y  $\sigma$  para que los campos  $X$  e  $Y$  estén  $F$ -relacionados?

**2.26.** Prueba que el flujo del campo de vectores  $X$  definido en  $\mathbb{R}^n$  por

$$\sum_{i=1}^n x_i \frac{\partial}{\partial x_i}$$

es  $\Phi(t, x) = e^t x$ . Deduce de esto el *teorema de Euler* para funciones homogéneas.

**Nota.** Sea  $\Omega$  un abierto de  $\mathbb{R}^n$  y consideremos una función  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ . Se dice que  $f$  es *homogénea de grado  $p$*  si  $f(\lambda x) = \lambda^p f(x)$ , para cada  $\lambda$  real y cada  $x \in \Omega$  para el que  $\lambda x \in \Omega$ . El teorema de Euler para funciones homogéneas afirma que si  $f$  es una función diferenciable homogénea de grado  $p$ , entonces

$$\sum_{i=1}^n x_i \frac{\partial f}{\partial x_i} = p f(x).$$

También es posible demostrar el recíproco.

**2.27.** (a) Prueba que existe un  $\mathcal{C}^\infty(M)$ -isomorfismo entre  $\mathfrak{X}^*(M)$  y  $\mathcal{T}_1^0(M)$ , donde  $\mathfrak{X}^*(M)$  denota el módulo dual de  $\mathfrak{X}(M)$ .

(b) Prueba que existe un  $\mathcal{C}^\infty(M)$ -isomorfismo entre  $\mathfrak{X}(M)$  y  $\mathcal{T}_0^1(M)$ .

(c) Deduce que  $\mathfrak{X}(M)$  se identifica de modo natural con su módulo bidual.

**2.28.** Sean  $A$  y  $B$  dos campos tensoriales de tipo  $(1,1)$  sobre una variedad diferenciable  $M$ . Pongamos

$$S(X, Y) = [AX, BY] + [BX, AY] + AB[X, Y] + BA[X, Y] - A[X, BY] - A[BX, Y] - B[X, AY] - B[AX, Y],$$

con  $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ . Entonces la aplicación  $S : \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$  define un tensor de tipo  $(1,2)$  sobre  $M$  tal que  $S(X, Y) = -S(Y, X)$ .

**2.29.** Sea  $A$  un campo tensorial de tipo  $(1,2)$ . Sean  $\xi = (x_1, \dots, x_n)$  y  $\eta = (y_1, \dots, y_n)$  sistemas coordenados sobre  $U \subset M$ . Prueba que las componentes de  $A$  relativas a  $\eta$  están determinadas como sigue por las componentes de  $A$  relativas a  $\xi$ :

$$\eta_{A_{ab}}^c = \sum_{i,j,k} \frac{\partial y_c}{\partial x_k} \frac{\partial x_i}{\partial y_a} \frac{\partial x_j}{\partial y_b} \xi A_{ij}^k.$$

**2.30.** Sea  $x$  la carta identidad de  $\mathbb{R}^n$  y consideremos  $g : \mathfrak{X}(\mathbb{R}^n) \times \mathfrak{X}(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}^n)$  definido por

$$\begin{aligned} g(X, Y) : \mathbb{R}^n &\rightarrow \mathbb{R} \\ p &\rightarrow g(X, Y)(p) = \sum_{i=1}^n a_i(p) b_i(p), \end{aligned}$$

$$\text{donde } X = \sum_i a_i \frac{\partial}{\partial x_i}, Y = \sum_i b_i \frac{\partial}{\partial x_i}.$$

(a) Verifica que  $g$  es un tensor de tipo  $(0,2)$ .

(b) Obtén las componentes de  $g$  relativas a  $x$ .

(c) Sea  $y = (y_1, \dots, y_n)$  la aplicación definida por:

$$\begin{aligned} y_1 &= x_1, \\ y_2 &= x_1 + x_2, \\ &\vdots \\ y_n &= x_1 + \dots + x_n. \end{aligned}$$

Prueba que  $y$  es una carta en  $\mathbb{R}^n$  y calcula las componentes de  $g$  relativas a  $y$ .

**2.31.** Sea  $M$  una variedad diferenciable.

(a) Interpreta  $A \in \mathcal{T}_1^1(M)$  como una aplicación diferenciable que asigna a cada punto  $p \in M$  un operador lineal  $A_p$  sobre  $T_p M$ .

(b) Prueba que  $(CA)(p) = \text{traza}(A_p)$ ,  $C$  es el operador *Contracción*.

(c) Si  $A, B \in \mathcal{T}_1^1(M)$ , expresa la aplicación  $p \rightarrow A_p \circ B_p$  como un elemento de  $\mathcal{T}_1^1(M)$ .

**2.32.** 1) Sea  $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  la aplicación diferenciable definida por  $\varphi(x, y) = (x + 2y, y)$  y sea  $T = 3x\partial_x \otimes dy + \partial_y \otimes dy \in \mathcal{T}_1^1(\mathbb{R}^2)$ . Calcula el pullback  $\varphi^*(T)$  y el pushforward  $\varphi_*(T)$  del tensor  $T$ .

2) Sean los tensores  $A = T \otimes \varphi^*(T)$  y  $B = \varphi_*(T) \otimes T$ . Calcula  $C_2^1 A - C_1^2 B$ .

**2.33.** En  $\mathbb{R}^2$ , con las coordenadas usuales  $(x_1, x_2)$ , consideramos el tensor  $T \in \mathcal{T}_1^2(\mathbb{R}^2)$  dado por  $T = xy\partial_x \otimes \partial_x \otimes dy - y^2\partial_x \otimes \partial_y \otimes dy + 3x^2y\partial_y \otimes \partial_x \otimes dx$ . ¿Cuánto vale la contracción  $C_1^2(T)$ ?

**2.34.** Sea  $F : M \rightarrow N$  una aplicación diferenciable.

- (a) Si  $i : M \rightarrow M$  es la identidad, entonces  $i^*$  es la identidad sobre  $\mathcal{T}_s^0(M)$ .  
 (b) Para tensores covariantes  $A$  y  $B$  de tipo  $(0, s)$  y  $(0, t)$ , respectivamente, se verifica:

$$F^*(A \otimes B) = F^*(A) \otimes F^*(B).$$

- (c) Si  $G : N \rightarrow P$  es también una aplicación diferenciable:

$$(G \circ F)^* = F^* \circ G^* : \mathcal{T}_s^0(M) \rightarrow \mathcal{T}_s^0(M),$$

para todo  $s \geq 0$ .

**2.35.** Sea  $F : M \rightarrow N$  un difeomorfismo.

- (a) Entonces cada campo tensorial  $\Phi \in \mathcal{T}_s^r(M)$  determina un campo tensorial  $F_*\Phi \in \mathcal{T}_s^r(N)$ , llamado el *pushforward* de  $\Phi$  mediante  $F$ , por la fórmula

$$(F_*\Phi)(\omega^1, \dots, \omega^r, X_1, \dots, X_s)(p) = \Phi_{F^{-1}(p)}(F_p^*(\omega_p^1), \dots, F_p^*(\omega_p^r), dF_p^{-1}(X_{1p}), \dots, dF_p^{-1}(X_{sp})),$$

donde  $F_p^*$  denota la aplicación transpuesta de  $dF_p$ , es decir,  $F_p^* : T_p N^* \rightarrow T_{F^{-1}(p)} M^*$ ,  $F_p^*(\omega)(v) = \omega(dF_{F^{-1}(p)}(v))$ ,  $v \in T_{F^{-1}(p)} M$ ,  $\omega \in T_p N^*$ .

- (b) Si  $i : M \rightarrow M$  es la identidad, entonces  $i_*$  es la identidad de  $\mathcal{T}_s^r(M)$ .  
 (c) Si  $A \in \mathcal{T}_s^r(M)$  y  $B \in \mathcal{T}_s^r(M)$ , entonces

$$F_*(A \otimes B) = F_*(A) \otimes F_*(B).$$

- (d) Si  $G : N \rightarrow P$  es también un difeomorfismo, entonces

$$(G \circ F)_* = G_* \circ F_*.$$

**2.36.** Sea  $\phi : M^m \rightarrow N^n$  una aplicación diferenciable que aplica el sistema coordenado  $\xi = (x_1, \dots, x_m)$  en un sistema coordenado  $\eta = (y_1, \dots, y_n)$  en  $N$ . Si  $B$  es un campo tensorial covariante, de tipo  $(0, 2)$ , prueba que sobre el entorno coordenado de  $\xi$  se satisface:

$$(\phi^*B) \left( \frac{\partial}{\partial x_i}, \frac{\partial}{\partial x_j} \right) = \sum_{a,b=1}^n \frac{\partial(y_a \circ \phi)}{\partial x_i} \frac{\partial(y_b \circ \phi)}{\partial x_j} B \left( \frac{\partial}{\partial y_a}, \frac{\partial}{\partial y_b} \right) \circ \phi$$

**2.37.** Sobre  $\mathbb{R}^2$  con las coordenadas usuales  $(x_1, x_2)$ , sea  $\phi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$  la aplicación lineal con matriz

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Sea  $T \in \mathcal{T}_2^0(\mathbb{R}^2)$  dado por  $T = dx^1 \otimes dx^1 + 2dx^1 \otimes dx^2 - dx^2 \otimes dx^1 + 3dx^2 \otimes dx^2$ . Obten  $\phi^*T$ .  
 (b) Sea  $T \in \mathcal{T}_1^1(\mathbb{R}^2)$  definido por  $T = e_1 \otimes e^2 - 2e_2 \otimes e^2$ . Calcula las componentes de  $\phi_*T$ .

**2.38.** Sea  $\phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por  $\phi(x, y, z) = (2x + z, xyz)$  y  $T \in \mathcal{T}_2^0(\mathbb{R}^2)$  definido por  $T = (u + 2v)du \otimes du + u^2 du \otimes dv$ . Calcula  $\phi^*T$ .

**2.39.** Sea  $\phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dada por  $\phi(x, y) = (x + 2y, y)$  y sea el tensor  $T \in \mathcal{T}_2^0(\mathbb{R}^2)$  dado por  $T = 3xdx \otimes dy + dy \otimes dy$ . ¿Cuánto valen  $C_2^1(\phi_*T \otimes \phi^*T)$  y  $C_1^2(\phi_*T \otimes \phi^*T)$ ?

**2.40.** Sea  $\phi : \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, y) \mid y \in \mathbb{R}\} \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(x, x) \mid x \in \mathbb{R}\}$  definida por  $\phi(x, y) = (x^3 + y, y)$  y sea el tensor  $T$  de tipo  $(2, 1)$  dado por

$$T = x \frac{\partial}{\partial x} \otimes dx \otimes dy + y \frac{\partial}{\partial y} \otimes dy \otimes dy.$$

Prueba que  $\phi$  es un difeomorfismo y calcula:

- (a) El pushforward  $\phi_* T$ .
- (b) Las contracciones  $(1,1)$  y  $(1,2)$  de  $T$ .

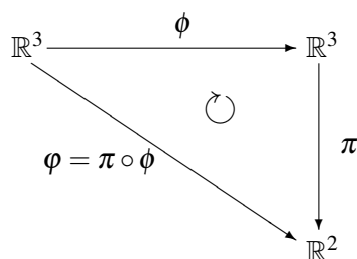
**2.41.** Sea  $T \in \mathcal{T}_1^1(\mathbb{R}^2)$  definido por

$$T = xy \frac{\partial}{\partial x} \otimes dx + y \frac{\partial}{\partial y} \otimes dx + \frac{\partial}{\partial x} \otimes dy.$$

Definimos la aplicación  $\phi$  como sigue:  $\phi : \{(x, y) \mid y > 0\} \rightarrow \{(x, y) \mid x > 0, x^2 < y\}$  mediante  $\phi(x, y) = (ye^x, y^2 e^{2x} + y)$ . Prueba que  $\phi$  es un difeomorfismo y calcula:

- (a) La traza de  $T$ .
- (b) El *push-forward* de  $T$ ,  $\phi_* T$ .

**2.42.** Consideremos el siguiente diagrama:



donde las aplicaciones  $\phi$  y  $\pi$  están definidas como sigue:

$$\begin{aligned}
 \phi(x, y, z) &= (x, 3y + 11z, 2x + y + 4z), \\
 \pi(u, v, w) &= (u, v).
 \end{aligned}$$

Sean los tensores  $T \in \mathcal{T}_1^1(\mathbb{R}^3)$  y  $A \in \mathcal{T}_1^0(\mathbb{R}^2)$  definidos por

$$\begin{aligned}
 T &= x \frac{\partial}{\partial y} \otimes dz + y \frac{\partial}{\partial z} \otimes dx, \\
 A &= u du + v dv.
 \end{aligned}$$

Calcula los siguientes tensores:

- 1) El pushforward de  $T$ ,  $\phi_*(T)$ .
- 2) El pullback de  $A$ ,  $\pi^*(A)$ .
- 3)  $\omega = C_2^1(\phi_*(T) \otimes \pi^*(A))$ .
- 4)  $\phi^* \omega - C_2^1(T \otimes \varphi^* A)$

**2.43.** (a) Sea  $T \in \mathcal{T}_2^0(\mathbb{R}^2)$  un tensor no nulo. Encuentra una caracterización para que  $T$  se pueda escribir en la forma  $T = A \otimes B$ , con  $A, B \in \mathcal{T}_1^0(\mathbb{R}^2)$ .

- (b) Sea  $A \in \mathcal{T}_2^0(M)$  un tensor simétrico y  $B \in \mathcal{T}_0^2(M)$  un tensor antisimétrico. Calcula  $\sum_{i,j} a_{ij} b^{ij}$ .
- (c) Sean  $A, B \in \mathcal{T}_2^0(M)$  dos tensores simétricos de componentes respectivas  $a_{ij}, b_{kl}$ , verificando la igualdad:

$$a_{ij} b_{kl} - a_{il} b_{kj} + a_{jk} b_{il} - a_{kl} b_{ij} = 0.$$

Prueba que  $a_{ij} = \lambda b_{ij}$ .